

TRABALHO Nº 3 [UTILIZAÇÃO DE SENSORES DE SOM]

Objetivos:

Utilização dos blocos operadores, caneta, sensores, movimento e controlo

Utilização do sensor de som para medir níveis sonoros



Seleciona a paleta de **Sensores** e clica no botão **Configurar Sensores** (encontra-se acima de todos os blocos azuis claros)

Configura o sensor de som, como aqui:



Pinta uma nova roupa para o sprite – faz com que seja um ponto!

CÓDIGO BÁSICO

```
quando clicado
eternamente
  limpar
  ir para x: 0 y: -23
  apontar para direção
  mapear nível de som de sound sensor em decibéis
  desde: [ 0 , 100 ]
  até: [ -90 , 90 ]
  caneta para baixo
  mova 40 passos
  caneta para cima
  esperar 0.01 segundos
```



Carrega na  e espera que o programa corra no robot.

Sussurrar, falar, cantar, gritar ou soprar no sensor de som e ver o que acontece no ecrã.