

## TRABALHO Nº 1 [UTILIZAÇÃO DE SENSORES DE TOQUE]

Objetivos:

Utilização dos blocos operadores, som, sensores e controlo

Utilização do sensor de toque em conjunto com o som



Selecciona a paleta de **Sensores** e clica no botão **Configurar Sensores** (encontra-se acima de todos os blocos azuis claros)

Configura o sensor de toque, como aqui:



Certifica-te de que o teu sensor de toque está ligado na porta 1 do teu robot.

### CÓDIGO BÁSICO



Carrega na  e espera que o programa corra no robot. Carrega e solta o sensor de toque. O que é que acontece?

### CÓDIGO AVANÇADO

O que é que acontece se alterares a nota ou a sua duração?

Onde poderias usar **sortear número entre 50 e 90** ou **mudar o instrumento para 2** ?

Será que a nota toca durante 0.001 batidas?